

# AUTOMATYKA I ROBOTYKA 2009/10

## STUDIA STACJONARNE I STOPNIA

Dni	Grupy Godz.		Semestr 5		
			1	2	
Poniedziałek	I.	8 <sup>15</sup> - 9 <sup>00</sup>			
	II.	9 <sup>15</sup> - 10 <sup>00</sup>			
	III.	10 <sup>15</sup> - 11 <sup>00</sup>	Podstawy Robotyki SK-107A		
	IV.	11 <sup>15</sup> - 12 <sup>00</sup>	Oprogramowanie Robotów GG-226		
	V.	12 <sup>15</sup> - 13 <sup>00</sup>			
	VI.	13 <sup>15</sup> - 14 <sup>00</sup>			
	VII.	14 <sup>15</sup> - 15 <sup>00</sup>	LAB. Elektronika z Techniką Cyfrową SK-2A	Ćw. Teoria Sterowania SK-107A	
	VIII.	15 <sup>15</sup> - 16 <sup>00</sup>			
	IX.	16 <sup>15</sup> - 17 <sup>00</sup>	LAB. Elektronika z Techniką Cyfrową SK-2A		
	X.	17 <sup>15</sup> - 18 <sup>00</sup>			
	XI.	18 <sup>15</sup> - 19 <sup>00</sup>	Ćw. Teoria Sterowania GM-011		
	XII.	19 <sup>15</sup> - 20 <sup>00</sup>			

Wtorek	I.	8 <sup>15</sup> - 9 <sup>00</sup>		
	II.	9 <sup>15</sup> - 10 <sup>00</sup>		
	III.	10 <sup>15</sup> - 11 <sup>00</sup>		
	IV.	11 <sup>15</sup> - 12 <sup>00</sup>		
	V.	12 <sup>15</sup> - 13 <sup>00</sup>		
	VI.	13 <sup>15</sup> - 14 <sup>00</sup>		
	VII.	14 <sup>15</sup> - 15 <sup>00</sup>		
	VIII.	15 <sup>15</sup> - 16 <sup>00</sup>		
	IX.	16 <sup>15</sup> - 17 <sup>00</sup>		
	X.	17 <sup>15</sup> - 18 <sup>00</sup>		
	XI.	18 <sup>15</sup> - 19 <sup>00</sup>		
	XII.	19 <sup>15</sup> - 20 <sup>00</sup>		

Środa	I.	8 <sup>15</sup> - 9 <sup>00</sup>		
	II.	9 <sup>15</sup> - 10 <sup>00</sup>		
	III.	10 <sup>15</sup> - 11 <sup>00</sup>	LAB. Sterowanie Mikroprocesorowe GE-512	
	IV.	11 <sup>15</sup> - 12 <sup>00</sup>		
	V.	12 <sup>15</sup> - 13 <sup>00</sup>	Ćw. Języki GG-425A	
	VI.	13 <sup>15</sup> - 14 <sup>00</sup>		
	VII.	14 <sup>15</sup> - 15 <sup>00</sup>	LAB. Sterowanie Mikroprocesorowe GE-512	
	VIII.	15 <sup>15</sup> - 16 <sup>00</sup>		
	IX.	16 <sup>15</sup> - 17 <sup>00</sup>		
	X.	17 <sup>15</sup> - 18 <sup>00</sup>		
	XI.	18 <sup>15</sup> - 19 <sup>00</sup>		
	XII.	19 <sup>15</sup> - 20 <sup>00</sup>		

Czwartek	I.	8 <sup>15</sup> - 9 <sup>00</sup>	WF 8 <sup>00</sup> - 9 <sup>30</sup>
	II.	9 <sup>15</sup> - 10 <sup>00</sup>	
	III.	10 <sup>15</sup> - 11 <sup>00</sup>	Podstawy Robotyki SK-107A
	IV.	11 <sup>15</sup> - 12 <sup>00</sup>	
	V.	12 <sup>15</sup> - 13 <sup>00</sup>	Badania Mikromaszyn / Podstawy Układów PLC GG-215
	VI.	13 <sup>15</sup> - 14 <sup>00</sup>	
	VII.	14 <sup>15</sup> - 15 <sup>00</sup>	Mikromaszyny Elektryczne GM-011
	VIII.	15 <sup>15</sup> - 16 <sup>00</sup>	
	IX.	16 <sup>15</sup> - 17 <sup>00</sup>	
	X.	17 <sup>15</sup> - 18 <sup>00</sup>	
	XI.	18 <sup>15</sup> - 19 <sup>00</sup>	
	XII.	19 <sup>15</sup> - 20 <sup>00</sup>	

Piątek	I.	8 <sup>15</sup> - 9 <sup>00</sup>	Ćw. Języki GG-425A
	II.	9 <sup>15</sup> - 10 <sup>00</sup>	
	III.	10 <sup>15</sup> - 11 <sup>00</sup>	Podstawy Napędów Przekształtnikowych GG-215
	IV.	11 <sup>15</sup> - 12 <sup>00</sup>	
	V.	12 <sup>15</sup> - 13 <sup>00</sup>	Mikromaszyny Elektryczne GG-215
	VI.	13 <sup>15</sup> - 14 <sup>00</sup>	
	VII.	14 <sup>15</sup> - 15 <sup>00</sup>	LAB. Technika Pomiarowa i Obróbka Sygnałów GE-412
	VIII.	15 <sup>15</sup> - 16 <sup>00</sup>	
	IX.	16 <sup>15</sup> - 17 <sup>00</sup>	
	X.	17 <sup>15</sup> - 18 <sup>00</sup>	
	XI.	18 <sup>15</sup> - 19 <sup>00</sup>	
	XII.	19 <sup>15</sup> - 20 <sup>00</sup>	